

Differentiaaliyhtälöt

Yhtälön *kertaluku* ilmoittaa, kuinka korkeita derivaattoja siinä esiintyy. Esim.

$$y' - xy = y''$$

on toista kertalukua.

Jos yhtälöt sisältävät vain tuntemattoman funktion y ja sen derivaattojen lineaarikombinaatioita, yhtälöt ovat *lineaarisia*:

$$y - 2y' + y'' = 0,$$
$$y + xy' = e^x.$$

Muuten yhtälö on epälineaarinen:

$$yy' = y'',$$
$$y^2 = y'.$$

Jos tuntemattoman funktion ja sen derivaattojen kertoimina esiintyy vain vakioita, kyseessä on *vakiokertoiminen yhtälö*.

Analyyttisiä ratkaisumenetelmiä on olemassa ensimmäisen kertaluvun yhtälöille ja korkeamman kertaluvun lineaarisille vakiokertoimisille yhtälöille.

Muunlaisille yhtälöille analyyttinen ratkaisu voi löytyä joissakin erikoistapauksissa esimerkiksi Laplace-muunnosten avulla.

Vaikka analyyttinen ratkaisu olisi olemassa, se voi olla hyvin mutkikas tai sen johtaminen voi olla vaikeaa.

Numeeriset menetelmät on yleensä helppo yleistää tilanteeseen, jossa on useita ratkaistavia funktioita.

Mikä tahansa kertaluvun n differentiaaliyhtälö voidaan aina korvata $n:n$ ensimmäisen kertaluvun yhtälön ryhmällä ottamalla derivaatat uusiksi tuntemattomiksi funktioiksi.

Esimerkiksi yhtälö

$$y'' + xy' - y = 0$$

voidaan kirjoittaa yhtälöpariksi

$$\begin{aligned} u &= y', \\ u' + xu - y &= 0. \end{aligned}$$

Riittää tutkia ensimmäisen kertaluvun yhtälöiden ratkaisemista.

Tällainen yhtälö voidaan kirjoittaa muotoon

$$\mathbf{y}' = \mathbf{f}(t, \mathbf{y}(t)).$$

Jos lisäksi tunnetaan ratkaistavan funktion arvo yhdessä pisteessä, $\mathbf{y}(t_0) = \mathbf{y}_0$, kyseessä on alkuarvotehtävä.

Lipschitzin ehto: em. alkuarvotehtävällä on olemassa yksikäsitteinen jatkuvasti derivoituva ratkaisu joukossa $A \subset \mathbf{R} \times \mathbf{R}^n$, jos on olemassa vakio L siten, että kaikille $(t, \mathbf{z}_1) \in A$, $(t, \mathbf{z}_2) \in A$

$$\| \mathbf{f}(t, \mathbf{z}_1) - \mathbf{f}(t, \mathbf{z}_2) \| < L \| \mathbf{z}_1 - \mathbf{z}_2 \| .$$

Stabiilisuus

Toisen kertaluvun alkuarvototehtävällä

$$\begin{aligned}y'' - 10y' - 11y &= 0, \\y(0) &= 1, \\y'(0) &= -1\end{aligned}$$

on ratkaisu $y(x) = e^{-x}$. Ratkaisu lähenee nollaa, kun $x \rightarrow \infty$.

Jos alkuarvo on $y(0) = 1 + a$, yhtälön ratkaisu on

$$y(x) = \left(\frac{11}{12}a + 1\right) e^{-x} + \frac{a}{12} e^{11x}.$$

Kun $x \rightarrow \infty$, ratkaisu kasvaa rajatta, olipa a miten pieni tahansa.

Ratkaisu on epästabiili. Ratkaistaanpa yhtälö millä menetelmällä tahansa, pienikin pyöristysvirhe johtaa täysin virheelliseen ratkaisuun.

Varsinkin epälineaarisilla yhtälöillä on epästabiileja ratkaisuja (kaaos).

Olkoot \mathbf{y}_1 ja \mathbf{y}_2 kaksi ratkaisua. Ratkaisu on *stabiili*, jos jokaiselle $\epsilon > 0$ on olemassa $\delta > 0$ siten, että

$$|\mathbf{y}_1(t) - \mathbf{y}_2(t)| \leq \epsilon$$

kaikilla $t \geq 0$ aina, kun

$$|\mathbf{y}_1(0) - \mathbf{y}_2(0)| \leq \delta.$$

Pieni alkuarvon häiriö vaikuttaa siis vain vähän ratkaisuun.

Ratkaisu on *asymptoottisesti stabiili*, jos

$$|\mathbf{y}_1(t) - \mathbf{y}_2(t)| \rightarrow 0,$$

kun $t \rightarrow \infty$. Alkuarvon pieni häiriö voi aluksi vaikuttaa ratkaisuun, mutta poikkeama vaimenee kauemmas siirryttäessä ja ratkaisut lähestyvät toisiaan.

Alkuarvotehtävät

Jos ratkaistavan funktion arvo ja mahdollisesti sen derivaattojen arvot tunnetaan yhdessä pisteessä, kyseessä on *alkuarvotehtävä*. Esimerkiksi ratkaistaessa kappaleen liikerataa liikeyhtälöstä tunnetaan paikka ja nopeus alkuhetkellä.

Yksiaskelmenetelmät

Tunnetaan funktion (ja derivaatan) arvo yhdessä pisteessä ja sen avulla lasketaan arvo seuraavassa pisteessä. Aikaisempia arvoja ei käytetä.

Tarkastellaan aluksi differentiaaliyhtälön ratkaisemista Taylorin sarjan avulla.

Oletetaan, että yhtälö on kirjoitettu muotoon

$$y'(x) = f(x, y(x)),$$

missä y on ratkaistava funktio ja $f(x, y(x))$ on jokin x :n ja $y(x)$:n lauseke. Ratkaistava funktio y voidaan kirjoittaa Taylorin sarjaksi

$$y(x) = y(x_0) + y'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2}y''(x_0)(x - x_0)^2 + \dots$$

Käytetään esimerkkinä yhtälöä

$$y'(x) = -2xy(x), \quad y(0) = 1.$$

(Tämän ratkaisu on $y(x) = e^{-x^2}$.)

Koska ratkaistavan funktion arvo tunnetaan pisteessä $x = 0$, kehitetään y sarjaksi nollan ympäristössä. Pisteessä $x = h$ funktion arvo on

$$y(h) = y(0) + y'(0)h + \frac{1}{2}y''(0)h^2 + \frac{1}{6}y'''(0)h^3 + \frac{1}{24}y^{(4)}(0)h^4 + \dots$$

Annetun alkuarvon perusteella $y(0) = 1$, ja alkuperäisestä yhtälöstä saadaan $y'(0) = -2 \times 0 \times y(0) = 0$. Sarjassa esiintyvät korkeammat derivaatat voidaan laskea derivoimalla alkuperäistä yhtälöä riittävän monta kertaa:

$$\begin{aligned}y'' &= -2y - 2xy' = -2y + 4x^2y, \\y''' &= -4y' - 2xy'' = 12xy - 8x^3y, \\y^{(4)} &= -6y'' - 2xy''' = 12y - 48x^2y + 16x^3y.\end{aligned}$$

Näiden arvot pisteessä $x = 0$ ovat

$$\begin{aligned}y''(0) &= -2 \\y'''(0) &= 0 \\y^{(4)}(0) &= +12\end{aligned}$$

Kun nämä sijoitetaan sarjakehitelmään, saadaan

$$y(h) = 1 - h^2 + 2h^4 + \dots$$

Kun mukaan otetaan äärellinen määrä alkupään termejä, saadaan polynomi, joka esittää likimääräistä ratkaisua nollan ympäristössä. Polynomien avulla voidaan laskea ratkaistavan funktion arvo pisteessä $x = h$.

Katkaistun sarjakehitelmän tarkkuus heikkenee, kun h kasvaa, joten se ei yleensä riitä kuvaamaan koko ratkaisua. Samaan tapaan voidaan laskea uusi kehitelmä pisteessä $x = h$ ja sen avulla funktion arvo pisteessä $x = 2h$.

Idea: etsitään ratkaistavalle funktiolle jokin laskettavissa oleva approksimaatio ja sen avulla ekstrapoloidaan funktiota pienen matkaa. Toistamalla tätä riittävän monta kertaa voidaan laskea funktion arvot mielivaltaisella välillä.

h on ratkaisumenetelmän askelpituus. Askelpituuden on oltava riittävän pieni, jotta ekstrapoloinnissa ei tehtäisi liian suurta virhettä.

Taylorin sarja käytännöllinen vain, jos derivaatoille saadaan helposti analyyttiset lausekkeet.

Esimerkkitehtävän ratkaisu Taylorin sarjan avulla kahdella eri askelpituudella $h = 0.2$ ja $h = 0.1$.

x	y	y	e^{-x^2}
0.00	1.00000	1.00000	1.00000
0.10		0.99050	0.99005
0.20	0.96400	0.96166	0.96079
0.30		0.91512	0.91393
0.40	0.85765	0.85352	0.85214
0.50		0.78022	0.77880
0.60	0.70336	0.69898	0.69768
0.70		0.61369	0.61263
0.80	0.53105	0.52803	0.52729
0.90		0.44524	0.44486
1.00	0.36881	0.36792	0.36788

Funktiota approksimoitiin Taylorin sarjalla, josta oli jätetty pois kaikki h^5 :een ja sitä korkeampiin potensseihin verrannolliset termit. Yhdellä askeleella tehtävä virhe on siis luokkaa h^5 . Tämä on menetelmän *lokaali virhe*. Menetelmä on kertalukua 4, mitä merkitään usein $\mathcal{O}(h^4)$.

Kullakin askeleella virhe voi kasvaa luokkaa h^5 olevalla määrällä, joten välin päätepisteessä virhettä on kasaantunut $1/h \times h^5 = h^4$. Tämä on ratkaisun *globaali virhe*.

Eulerin menetelmä

Hyvin yksinkertainen ratkaisumenetelmä saadaan, kun askelpituus valitaan niin pieneksi, että jo Taylorin sarjan kaksi ensimmäistä termiä antavat riittävän hyvän approksimaation. Kun funktion ja sen derivaatan arvot pisteessä x tunnetaan, saadaan arvot pisteessä $x + h$ kaavoista

$$y(x + h) = y(x) + hy'(x),$$
$$y'(x + h) = f(x + h, y(x + h)).$$

```
program euler
! Ratkaistaan differentiaaliyhtalo y'=f(x,y)
! alkuarvolla y(a)=y0 valilla a <= x <= b
! testataan yhtalolla y'=-xy, jonka ratkaisu
! on y=exp(-x**2/2)
  implicit none
  call euler1(0.0, 1.0, 1.0, 0.1)
contains

real function f(x, y)
  real, intent(in) :: x, y
  f = -x*y
end function

subroutine euler1 (a, b, y0, h)
  real, intent(in) :: a, b, y0, h
  real :: x, y, dy, e
  x=a
  y=y0
  dy=f(x,y)
  e=exp(-x**2/2); e=abs((e-y)/e)
  write(*, '(4F10.6)') x,y,dy,e

  do while (x < b)
    x=x+h
    y=y+h*dy
    dy=f(x,y)
    e=exp(-x**2/2); e=abs((e-y)/e)
    write(*, '(4F10.6)') x,y,dy,e
  end do
end subroutine
end program
```

```
0.000000 1.000000 0.000000 0.000000
0.100000 1.000000 -0.100000 0.005013
0.200000 0.990000 -0.198000 0.009999
0.300000 0.970200 -0.291060 0.014856
0.400000 0.941094 -0.376438 0.019475
0.500000 0.903450 -0.451725 0.023743
0.600000 0.858278 -0.514967 0.027545
0.700000 0.806781 -0.564747 0.030761
0.800000 0.750306 -0.600245 0.033268
0.900000 0.690282 -0.621254 0.034941
1.000000 0.628156 -0.628156 0.035655
```


Askeleen on yleensä oltava erittäin lyhyt, jotta päästäisiin kelvolliseen tarkkuuteen.

Olkoon Y tarkka ratkaisu. Eulerin menetelmän virhe pisteessä $x + h$ on

$$\begin{aligned}d &= Y(x + h) - y(x + h) \\ &= Y(x) - y(x) + h[f(x, Y(x)) - f(x, y(x))] + h^2 Y''(z)/2,\end{aligned}$$

missä $x < z < x + h$. Jos $Y(x) = y(x)$ (eli ratkaisu on tarkka pisteessä x), virhe yhden askelen jälkeen on $h^2 Y''(z)/2$. Menetelmän paikallinen virhe on toista kertalukua askelpituuden suhteen ($\mathcal{O}(h^2)$), joten menetelmä on ensimmäistä kertalukua.

Kokonaisvirhe on

$$\begin{aligned}d &= Y(x) - y(x) + hf_y(x, \xi)(Y(x) - y(x)) + h^2 Y'' \\ &= (1 + hf_y)(Y(x) - y(x)) + h^2 Y'' \\ &= (1 + hf_y)[\text{kokonaisvirhe pisteess } x] + \\ &\quad [\text{paikallinen virhe pisteess } x + h].\end{aligned}$$

Eulerin menetelmä on stabiili, jos $|1 + hf_y| < 1$. Menetelmä on stabiili vain, kun askel on riittävän lyhyt.

Yhtälöryhmän tapauksessa Eulerin menetelmän stabiilisuusehto on $|1 + h\lambda_1| < 1$, missä λ_1 on kerroinmatriisin (Jacobin matriisin) suurin ominaisarvo.

Stabiilikin yhtälöryhmä voi olla vaikeasti ratkaistava. Jos kerroinmatriisin ominaisarvojen reaaliosat ovat hyvin erisuuret, yhtälöryhmää sanotaan kankeaksi (stiff).

Esimerkiksi:

$$\begin{aligned}y' &= -2000y + 999.75u + 1000.25, \\u' &= y - u, \\y(0) &= 0, u(0) = -2.\end{aligned}$$

$$A = \begin{pmatrix} -2000 & 999.75 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Ominaisarvot ovat -2000.5 ja -0.5 ja tarkka ratkaisu

$$\begin{aligned}y &= -1.499875e^{-0.5x} + 0.499875e^{-2000.5x} + 1, \\u &= -2.99975e^{-0.5x} - 0.00025e^{-2000.5x} + 1.\end{aligned}$$

Kummassakin jälkimmäinen termi vaikuttaa vain hyvin pienillä x :n arvoilla. Origin lähellä tarvitaan hyvin lyhyttä askelpituutta, vaikka ensimmäinen termi muuttuu vain hitaasti.

Implisiittinen Eulerin menetelmä

Eulerin menetelmä on *eksplisiittinen menetelmä*: kaikki seuraavan pisteen laskemiseen tarvittavat suureet tunnetaan etukäteen.

Eulerin menetelmässä lasketaan derivaatan arvo kunkin välin alkupisteessä ja derivaatan avulla arvioidaan funktion muutosta koko askeleella. Tulos on oikea vain, jos ratkaistavan funktion kuvaaja on suora. Jos kuvaaja on kaareva, olisi parempi käyttää derivaatan keskimääräistä arvoa. Sitä voitaisiin arvioida esimerkiksi keskiarvolla

$$\bar{y}' = \frac{y'(x) + y'(x+h)}{2}.$$

Tässä esiintyvä $y'(x+h) = f(x+h, y(x+h))$ ei ole tunnettu, joten kyseessä on *implisiittinen menetelmä*.

Tuntematonta derivaattaa voidaan arvioida käyttämällä alkuperäistä Eulerin menetelmää:

$$\begin{aligned}y(x+h) &= y(x) + hy'(x), \\y'(x+h) &= f(x+h, y(x+h)), \\y(x+h) &= y(x) + \frac{h}{2}(y'(x) + y'(x+h)).\end{aligned}$$

Tätä iteraatiota voitaisiin vielä toistaa laskemalla korjatun y -arvon avulla derivaatan tarkempi arvo ja sen avulla taas uusi y .

Implisiittiset menetelmät ovat usein stabiilimpia kuin eksplisiittiset.

Ennustaja-korjaaaja-menetelmien (predictor-corrector) ajatus: Ensin lasketaan nykyisessä pisteessä tunnettujen arvojen avulla likimääräinen ennuste (predictor) funktion arvolle seuraavassa pisteessä. Ennusteen avulla lasketaan korjattu arvo (corrector).

Rungen ja Kuttan menetelmä

Johdetaan esimerkin vuoksi toisen kertaluvun Rungen ja Kuttan menetelmä. Olkoon yhtälö muotoa

$$y' = f(x, y),$$

jolloin

$$y'' = f' = f_x + f_y \frac{dy}{dx} = f_x + f_y f.$$

Taylorin sarjasta saadaan likiarvo

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= y_n + hy' + \frac{h^2}{2}y'' \\ &= y_n + hf + \frac{h^2}{2}f' \\ &= y_n + hf + h^2\left(\frac{1}{2}f_x + \frac{1}{2}f_y f\right). \end{aligned}$$

Merkitään

$$\begin{aligned} k_1 &= hf(x_n, y_n), \\ k_2 &= hf(x_n + \alpha h, y_n + \beta k_1). \end{aligned}$$

Koska $f = y'$, k_1 ja k_2 ovat arvioita y :n muutokselle, kun x kasvaa askeleen h verran.

Todellinen muutos esitetään näiden arvioiden lineaarikombinaationa:

$$\begin{aligned}y_{n+1} &= y_n + ak_1 + bk_2 \\ &= y_n + ahf + bhf(x_n + \alpha h, y_n + \beta hf) \\ &\approx y_n + ahf + bh[f + \alpha hf_x + \beta hf_y f] \\ &= y_n + (a + b)hf + h^2(\alpha bf_x + \beta bf_y f).\end{aligned}$$

Vertaamalla tätä Taylorin sarjaan saadaan yhtälöryhmä

$$\begin{aligned}a + b &= 1, \\ \alpha b &= \frac{1}{2}, \\ \beta b &= \frac{1}{2}.\end{aligned}$$

Tämä toteutuu esimerkiksi, jos valitaan $a = b = 1/2$, $\alpha = \beta = 1$, jolloin

$$\begin{aligned}k_1 &= hf(x_n, y_n), \\ k_2 &= hf(x_n + h, y_n + k_1) = hf(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n)), \\ y_{n+1} &= y_n + k_1/2 + k_2/2 = y_n + \frac{h}{2}(f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n)))\end{aligned}$$

eli saadaan implisiittinen Eulerin menetelmä.

Usein käytetyn neljännen kertaluvun Runge ja Kutta menetelmän johtaminen on työlästä. Tulokseksi saadaan 11 yhtälöä, joissa 13 tuntematonta.

Tavallisimmin käytetty menetelmä on:

$$\begin{aligned}k_1 &= hf(x_n, y_n), \\k_2 &= hf\left(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}k_1\right), \\k_3 &= hf\left(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}k_2\right), \\k_4 &= hf(x_n + h, y_n + k_3), \\y_{n+1} &= y_n + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4).\end{aligned}$$

Tämän globaali virhe on luokkaa h^4 .

Esimerkiksi toisen kertaluvun yhtälö

$$y'' + y = 0$$

voidaan kirjoittaa yhtälöpariksi

$$\begin{aligned}y' &= u \\ u' &= -y.\end{aligned}$$

Analyttinen ratkaisu alkuarvoilla $y(0) = 0$, $y'(0) = 1$ on $y = \sin x$.

Ratkaisu Runge ja Kutta menetelmällä on pääpiirteittäin

```
h=0.1
x=0.0; y= 0.0 ; u= 1.0
do while (x <= 1.0)
  ky1 = h * u
  ku1 = h * (-y)
  ky2 = h * (u+ku1/2)
  ku2 = h * (-(y+ky1/2))
  ky3 = h * (u+ku2/2)
  ku3 = h * (-(y+ky2/2))
  ky4 = h * (u+ku3)
  ku4 = h * (-(y+ky3))
  y = y + (ky1 + 2*ky2 + 2*ky3 + ky4)/6.0
  u = u + (ku1 + 2*ku2 + 2*ku3 + ku4)/6.0
  x = x+h
  write(*,*) x,y
end do
```

Ohjelman tulostus (oikealla tarkka arvo):

0.100000	9.9833339E-02	9.9833421E-02
0.200000	0.1986692	0.1986693
0.300000	0.2955200	0.2955202
0.400000	0.3894180	0.3894183
0.500000	0.4794252	0.4794255
0.600000	0.5646421	0.5646425
0.700000	0.6442173	0.6442177
0.800001	0.7173556	0.7173561
0.900001	0.7833264	0.7833270
1.000000	0.8414705	0.8414711

Moniaskelmenetelmät

Yksiaskelmenetelmissä ei käytetä hyväksi tietoa aikaisemmin lasketuista arvoista.

Moniaskelmenetelmissä käytetään useita aikaisempia pisteitä seuraavan ekstrapolointiin.

Askelpituus voi olla suurempi, joten laskenta nopeampaa.

Lähtötiedot tunnetaan yleensä vain yhdessä pisteessä, joten aluksi on laskettava muutamia pisteitä jollakin yksiaskelmenetelmällä.

Yksiaskelmenetelmissä kukin askel lasketaan muista riippumatta, joten askelpituutta voi muuttaa tarpeen mukaan. Moniaskelmenetelmissä askelpituuden muuttaminen on työlästä; se edellyttää uuden lähtöpistejoukon laskemista.

Adamsin menetelmä

Kirjoitetaan yhtälö muotoon

$$dy = f(x, y) dx$$

ja integroidaan yhden askeleen yli

$$\int_{x_n}^{x_{n+1}} dy = y_{n+1} - y_n = \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, y) dx.$$

Korvataan $f(x, y)$ interpolointipolynomilla (nyt täytyy käyttää aikaisempiin arvoihin perustuvaa polynomia):

$$\begin{aligned} y_{n+1} - y_n &\approx \int_{x_n}^{x_{n+1}} \left(f_n + s\Delta f_{n-1} + \frac{(s+1)s}{2}\Delta^2 f_{n-2} \right) dx \\ &= \int_{s=0}^{s=1} \left(f_n + s\Delta f_{n-1} + \frac{(s+1)s}{2}\Delta^2 f_{n-2} \right) h ds \\ &= h \left(f_n + \frac{1}{2}\Delta f_{n-1} + \frac{5}{12}\Delta^2 f_{n-2} \right) \\ &= h \left(f_n + \frac{f_n - f_{n-1}}{2} + \frac{5(f_n - 2f_{n-1} + f_{n-2})}{12} \right) \\ &= \frac{h}{12} (23f_n - 16f_{n-1} + 5f_{n-2}). \end{aligned}$$

Integrointiaskel on siis

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} (23f_n - 16f_{n-1} + 5f_{n-2}).$$

Lokaali virhe on $\mathcal{O}h^4$ ja globaali $\mathcal{O}h^3$.

Esimerkkiyhtälön $y'' + y = 0$ ratkaisu Adamsin menetelmällä:

```
! alkuarvot; huijataan ja oletetaan ratkaisu tunnetuksi
! nama pitäisi laskea jollakin yksiaskelmenetelmalla
g2 = cos(0)
g1 = cos(0.1)
g0 = cos(0.2)
f2 = -sin(0)
f1 = -sin(0.1)
f0 = -sin(0.2)
h = 0.1
x = 0.2
y = sin(0.2)
u = cos(0.2)

! varsinainen integrointisilmukka
do while (x <=2.0)
  y = y + h/12*(23*g0-16*g1+5*g2)
  u = u + h/12*(23*f0-16*f1+5*f2)

  g2=g1; g1=g0; g0=u
  f2=f1; f1=f0; f0=-y
  x = x+h
  write(*,*) x,y,u
end do
```

x	y	y (tarkka)	u	y' (tarkka)
0.300000	0.2955149	0.2955202	0.9552994	0.9553365
0.400000	0.3893969	0.3894183	0.9209886	0.9210610
0.500000	0.4793826	0.4794255	0.8774783	0.8775826
0.600000	0.5645716	0.5646425	0.8252031	0.8253356
0.700000	0.6441129	0.6442177	0.7646864	0.7648422
0.800000	0.7172123	0.7173561	0.6965334	0.6967067
0.900000	0.7831398	0.7833270	0.6214256	0.6216099
1.000000	0.8412372	0.8414711	0.5401140	0.5403022

Edellä esitetty menetelmä on yksi Adamsin-Bashforthin-menetelmistä, joita ovat mm.

$$y_{n+1} = y_n + hf_n,$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(3f_n - f_{n-1}),$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}(23f_n - 16f_{n-1} + 5f_{n-2}),$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(55f_n - 59f_{n-1} + 37f_{n-2} - 9f_{n-3}),$$

Nämä ovat eksplisiittisiä menetelmiä.

Implisiittisessä menetelmässä esiintyy yhtälö

$$y_{n+1} = y_n + g + \beta hf(x_{n+1}, y_{n+1}),$$

missä g riippuu vain aikaisemmista x :n ja y :n arvoista. Tässä esiintyvä funktio f voi olla sellaista muotoa, ettei y_{n+1} :lle saada analyyttistä lauseketta, vaan se on ratkaistava jollakin iterointimenetelmällä.

Adamsin-Moultonin menetelmät ovat implisiittisiä menetelmiä:

$$y_{n+1} = y_n + hf_{n+1},$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(f_{n+1} + f_n),$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}(5f_{n+1} + 8f_n - f_{n-1}),$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(9f_{n+1} + 19f_n - 5f_{n-1} + f_{n-2}),$$

Implisiittiset menetelmät ovat stabiilimpia kuin eksplisiittiset.

Eksplisiittiset ja implisiittiset menetelmät voidaan yhdistää, jolloin vältetään yhtälön ratkaiseminen.

Käytetään Adamsin-Bashforthin menetelmää ennustajana ja Adamsin-Moultonin menetelmää korjaajana. Esimerkiksi:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(55f_n - 59f_{n-1} + 37f_{n-2} - 9f_{n-3})$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(9f_{n+1} + 19f_n - 5f_{n-1} + f_{n-2}).$$

Esimerkkiyhtälön ratkaisu Adamsin ennustaja-korjaaja-menetelmällä:

```
do while (x <=1.0)
  ! ennustaja
  y1 = y + h/12*(23*g0-16*g1+5*g2)
  u1 = u + h/12*(23*f0-16*f1+5*f2)

  g2=g1; g1=g0; g0=u1
  f2=f1; f1=f0; f0=-y1

  ! korjaaja
  y2 = y +h/12*(5*g0+8*g1-g2)
  u2 = u +h/12*(5*f0+8*f1-f2)

  u = u2 ; y = y2 ;
  x = x+h
  write(*,*) x,y,u
end do
```

x	y	y (tarkka)	u	y' (tarkka)
0.300000	0.2955195	0.2955202	0.9553408	0.9553365
0.400000	0.3894152	0.3894183	0.9210703	0.9210610
0.500000	0.4794213	0.4794255	0.8775975	0.8775826
0.600000	0.5646383	0.5646425	0.8253561	0.8253356
0.700000	0.6442145	0.6442177	0.7648684	0.7648422
0.800000	0.7173551	0.7173561	0.6967387	0.6967067
0.900000	0.7833292	0.7833270	0.6216474	0.6216099
1.000000	0.8414777	0.8414711	0.5403448	0.5403022

Mahdollisia ongelmia

Jotkin yhtälöt ovat sinänsä epästabiileja ja vaikeasti ratkaistavia menetelmästä riippumatta.

Ratkaisumenetelmä voi olla stabiili tai epästabiili ratkaistavasta yhtälöstä ja askelpituudesta riippuen.

Askelpituuden on oltava riittävän pieni. Liian suuri askel voi johtaa menetelmän epästabiilisuuteen.

Toisaalta hyvin pieni askelpituus tekee ratkaisun laskemisen työlääksi ja voi johtaa pyöristysvirheiden kasaantumiseen.

Hyvä tarkistuskeino on laskea ratkaisu uudestaan askelpituudella, joka on puolet alkuperäisestä. Jos tulokset ovat likimain samoja, ratkaisu on todennäköisesti lähellä oikeaa. Jos taas tulokset poikkeavat toisistaan huomattavasti, joko askelpituus on liian suuri, tai tehtävään liittyy muita ongelmia, jotka on syytä selvittää.

Mahdolliset singulariteetit: esimerkiksi vetovoima kasvaa rajatta etäisyyden pienentyessä. Kappaleiden lähestyessä tarkkuuden säilyttäminen vaatii aika-askeleen lyhentämistä. Ongelma voidaan (ainakin osittain) poistaa regularisoinnilla eli sopivilla ajan ja geometrian muunnoksilla.